

Équations de Navier–Stokes (M2-AMS 2020-2021).

Examen de février 2021.

1 Unicité des solutions Mild de Fujita-Kato (5 pt.)

Soit $\vec{u}_0 \in H^1(\mathbb{R}^3)$ une donnée initiale et soit $\vec{f} \in L^2([0, T[, L^2(\mathbb{R}^3))$ une force extérieure. Soient \vec{u} et \vec{v} deux solutions *mild* sur l'ensemble $[0, T[\times \mathbb{R}^3$ de l'équation de Navier-Stokes issues de la même condition initiale \vec{u}_0 et qui appartiennent à l'espace $\mathcal{C}([0, T[, H^1(\mathbb{R}^3)) \cap L^2([0, T[, \dot{H}^2(\mathbb{R}^3))$.

L'objectif de cet exercice est de montrer, qu'indépendamment du processus de construction de ces solutions, dans ce cadre de travail il y a unicité des solutions.

1. On note $\vec{w} = \vec{u} - \vec{v}$, vérifier que l'on a bien $\vec{w}(0, x) = 0$.
2. Montrer l'identité : $\vec{w} = -B(\vec{w}, \vec{v}) - B(\vec{u}, \vec{w})$, où $B(\cdot, \cdot)$ est l'application bilinéaire définie par

$$B(\vec{u}, \vec{v}) = \int_0^t \mathbf{g}_{t-s} * \mathbb{P}(\operatorname{div}(\vec{u} \otimes \vec{v}))(s, x) ds$$

3. Soit $T^* \in [0, T[$ le temps maximal tel que l'on ait $\vec{w} = 0$ sur l'ensemble $[0, T^*[\times \mathbb{R}^3$. Démontrer que si l'on a $T^* < T$ et si $T^* < T_0 < T$ alors on a la majoration

$$\begin{aligned} \|\vec{w} \otimes \vec{v} + \vec{u} \otimes \vec{w}\|_{L^\infty([0, T_0[, H^1(\mathbb{R}^3))} &\leq C(T_0 - T^*)^{1/4} \|\vec{w}\|_{L^\infty([0, T_0[, H^1(\mathbb{R}^3))} \\ &\quad \times (\|\vec{u}\|_{L^\infty([0, T_0[, H^1(\mathbb{R}^3))} + \|\vec{v}\|_{L^\infty([0, T_0[, H^1(\mathbb{R}^3))}). \end{aligned}$$

4. A partir de l'estimation précédente obtenir le contrôle

$$\begin{aligned} \|\vec{w}\|_{L^\infty([0, T_0[, H^1(\mathbb{R}^3))} &\leq C(T_0 - T^*)^{1/4} (1 + T_0^{1/2}) (\|\vec{u}\|_{L^\infty([0, T_0[, H^1(\mathbb{R}^3))} + \|\vec{v}\|_{L^\infty([0, T_0[, H^1(\mathbb{R}^3))}) \\ &\quad \times \|\vec{w}\|_{L^\infty([0, T_0[, H^1(\mathbb{R}^3))}. \end{aligned}$$

5. Vérifier que si la quantité $T_0 - T^*$ est suffisamment petite, alors on a $\|\vec{w}\|_{L^\infty([0, T_0[, H^1(\mathbb{R}^3))} = 0$, en déduire que l'on a $\vec{w} = 0$ sur l'ensemble $[0, T_0[\times \mathbb{R}^3$. Obtenir une contradiction afin de conclure que l'on a bien $\vec{u} = \vec{v}$ sur tout l'ensemble $[0, T[\times \mathbb{R}^3$.

2 Solutions Mild pour une équation fractionnaire (6 pt.)

Pour $u : [0, +\infty[\times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction réelle, on considère l'équation

$$\begin{cases} \partial_t u(t, x) = -(-\Delta)^{\frac{\alpha}{2}} u(t, x) + \left((-\Delta)^{\frac{1}{2}} u(t, x) \right)^2 * f(t, x), & (1 < \alpha \leq 2) \\ u(0, x) = u_0(x), & x \in \mathbb{R}^n, \end{cases} \quad (1)$$

où $u_0 \in H^1(\mathbb{R}^n)$, $f \in L^\infty([0, +\infty[, L^2(\mathbb{R}^n))$ et où l'opérateur $(-\Delta)^{\frac{\alpha}{2}}$ avec $1 \leq \alpha \leq 2$ est la puissance fractionnaire du Laplacien ($(-\Delta)^{\frac{\alpha}{2}} \varphi(\xi) = |\xi|^\alpha \widehat{\varphi}(\xi)$). Le semi-groupe associé à l'opérateur $-(-\Delta)^{\frac{\alpha}{2}}$ sera noté

$e^{-t(-\Delta)^{\frac{\alpha}{2}}}$ avec $t > 0$ et son action est donnée au niveau de Fourier par $\widehat{\left(e^{-t(-\Delta)^{\frac{\alpha}{2}}} \varphi\right)}(\xi) = e^{-t|\xi|^\alpha} \widehat{\varphi}(\xi)$. On a la formule $e^{-t(-\Delta)^{\frac{\alpha}{2}}}(\varphi) = \mathbf{p}_t^\alpha * \varphi$ et pour le noyau \mathbf{p}_t^α on admettra les points suivants :

- pour tout $t > 0$ on a $\|\mathbf{p}_t^\alpha\|_{L^1} = 1$,
- pour tout $t > 0$ et $s > 0$ on a $\|(Id - \Delta)^{\frac{s}{2}} \mathbf{p}_t^\alpha\|_{L^1} \leq C \max\{1, t^{-\frac{s}{\alpha}}\}$ où $C > 0$ est une constante qui ne dépend que de la dimension.

On considère la formulation intégrale suivante

$$u(t, x) = e^{-t(-\Delta)^{\frac{\alpha}{2}}} u_0(x) + \int_0^t e^{-t(-\Delta)^{\frac{\alpha}{2}}} \left((-\Delta)^{\frac{1}{2}} u \right)^2 * f(s, x) ds, \quad (1 < \alpha \leq 2).$$

1. Montrer que l'on a l'estimation $\left\| e^{-t(-\Delta)^{\frac{\alpha}{2}}} u_0 \right\|_{L_t^\infty H_x^1} \leq \|u_0\|_{H^1}$.
2. Vérifier l'inégalité

$$\|B_f(u, u)\|_{L_t^\infty H_x^1} \leq C \sup_{0 < t \leq T_0} \int_0^t \max\{1, (t-s)^{-\frac{1}{\alpha}}\} \left\| \left((-\Delta)^{\frac{1}{2}} u \right)^2(s, \cdot) \right\|_{L^1} \|f(s, \cdot)\|_{L^2} ds$$

3. Conclure que l'équation (1) admet une unique solution *mild* dans l'espace $L_t^\infty([0, T_0[, H_x^1(\mathbb{R}^n))$ où l'on donnera une borne supérieure pour le temps d'existence T_0 en fonction des données du problème.

3 Solutions faibles pour l'équation quasi-géostrophique linéaire (11 pt.)

On considère sur \mathbb{R}^n l'équation suivante

$$\begin{cases} \partial_t \theta(t, x) = -(-\Delta)^{\frac{1}{2}} \theta(t, x) + \vec{\nabla} \cdot (\vec{v} \theta)(t, x) \\ \theta(0, x) = \theta_0(x), \end{cases} \quad (2)$$

où $\theta_0 \in L^2(\mathbb{R}^n)$ est une donnée initiale et $\vec{v} : [0, +\infty[\times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ est un champ de vecteur à divergence nulle ($\operatorname{div}(\vec{v}) = 0$) tel que $\vec{v} \in L_t^\infty L_x^\infty$.

1. Pour $\epsilon > 0$ on pose

$$\partial_t \theta(t, x) = \epsilon \Delta \theta(t, x) - (-\Delta)^{\frac{1}{2}} \theta(t, x) + \vec{\nabla} \cdot (\vec{v} \theta)(t, x),$$

et on considère sa formulation intégrale :

$$\theta(t, x) = \mathbf{g}_{\epsilon t} * \theta_0(x) - \int_0^t \mathbf{g}_{\epsilon(t-s)} * (-\Delta)^{\frac{1}{2}} \theta(s, x) ds + \int_0^t \mathbf{g}_{\epsilon(t-s)} * \vec{\nabla} \cdot (\vec{v} \theta)(s, x) ds. \quad (3)$$

Vérifier que pour $0 < t < T$ on a les estimations

- $\|\mathbf{g}_{\epsilon t} * \theta_0\|_{L_t^\infty L_x^2} \leq \|\theta_0\|_{L^2}$ et $\|\mathbf{g}_{\epsilon t} * \theta_0\|_{L_t^2 \dot{H}_x^1} \leq \frac{C}{\sqrt{\epsilon}} \|\theta_0\|_{L^2}$.
- $\left\| \int_0^t \mathbf{g}_{\epsilon(t-s)} * (-\Delta)^{\frac{1}{2}} \theta(s, \cdot) ds \right\|_{L_t^\infty L_x^2} \leq C \sqrt{\frac{T}{\epsilon}} \|\theta\|_{L_t^\infty L_x^2}$ et $\left\| \int_0^t \mathbf{g}_{\epsilon(t-s)} * (-\Delta)^{\frac{1}{2}} \theta(s, \cdot) ds \right\|_{L_t^2 \dot{H}_x^1} \leq C \sqrt{\frac{T}{\epsilon}} \|\theta\|_{L_t^2 \dot{H}_x^1}$.

$$\bullet \left\| \int_0^t \mathfrak{g}_{\epsilon(t-s)} * \vec{\nabla} \cdot (\vec{v}\theta)(s, \cdot) ds \right\|_{L_t^\infty L_x^2} \leq C \sqrt{\frac{T}{\epsilon}} \|\theta\|_{L_t^\infty L_x^2} \|\vec{v}\|_{L_t^\infty L_x^\infty} \text{ et } \\ \left\| \int_0^t \mathfrak{g}_{\epsilon(t-s)} * \vec{\nabla} \cdot (\vec{v}\theta)(s, \cdot) ds \right\|_{L_t^2 \dot{H}_x^1} \leq C \sqrt{\frac{T}{\epsilon}} \|\theta\|_{L_t^2 \dot{H}_x^1} \|\vec{v}\|_{L_t^\infty L_x^\infty}.$$

en déduire que pour $\epsilon > 0$, l'équation (3) admet une solution mild, notée θ_ϵ , dans l'espace $L^\infty([0, T[, L^2(\mathbb{R}^n)) \cap L^2([0, T[, \dot{H}^1(\mathbb{R}^n))$.

2. Vérifier que pour $\theta_\epsilon \in L_t^\infty L_x^2 \cap L_t^2 \dot{H}_x^1$ on a l'égalité

$$\frac{d}{dt} \|\theta_\epsilon(t, \cdot)\|_{L^2}^2 = -2\epsilon \|\vec{\nabla} \theta_\epsilon(t, \cdot)\|_{L^2}^2 - 2 \|(-\Delta)^{\frac{1}{4}} \theta_\epsilon(t, \cdot)\|_{L^2}^2 + 2 \int_{\mathbb{R}^n} \vec{\nabla} \cdot (\vec{v}\theta_\epsilon) \theta_\epsilon(s, x) dx.$$

et en utilisant la propriété de divergence nulle de \vec{v} obtenir le contrôle

$$\|\theta_\epsilon(t, \cdot)\|_{L^2}^2 + 2\epsilon \int_0^t \|\theta_\epsilon(s, \cdot)\|_{\dot{H}^1}^2 ds \leq \|\theta_0\|_{L^2}^2.$$

3. Montrer qu'avec cette estimation et pour $\epsilon > 0$ fixé on obtient des solutions mild θ_ϵ , dans l'espace $L^\infty([0, +\infty[, L^2(\mathbb{R}^n)) \cap L^2([0, +\infty[, \dot{H}^1(\mathbb{R}^n))$ pour le problème (3).
4. Faire tendre $\epsilon \rightarrow 0$ pour obtenir une solution *faible* θ du problème (2) qui appartient à l'espace $L^\infty([0, +\infty[, L^2(\mathbb{R}^n))$ et montrer qu'elle vérifie le principe du maximum suivant

$$\|\theta(t, \cdot)\|_{L^2} \leq \|\theta_0\|_{L^2}.$$

5. Peut-on obtenir une solution faible dans l'espace $L^\infty([0, +\infty[, L^2(\mathbb{R}^n)) \cap L^2([0, +\infty[, \dot{H}^{\frac{1}{2}}(\mathbb{R}^n))$?