

# Équations de Navier–Stokes (M2-AMS 2023-2024).

Examen de février 2024.

## 1 Problème 1 (15 pt.)

L'objectif de cet exercice est de montrer que si l'on considère un opérateur qui possède un effet suffisamment régularisant, alors à partir de données initiales grandes et régulières, on peut obtenir des solutions globales et uniques pour des équations de type Navier-Stokes. Plus précisément, nous allons remplacer l'opérateur Laplacien usuel  $\Delta$  par l'opérateur  $(-\Delta)^{\frac{5}{4}}$  et nous considérons le système suivant sur l'espace  $[0, +\infty[ \times \mathbb{R}^3$  tout entier :

$$\begin{cases} \partial_t \vec{u} = -(-\Delta)^{\frac{5}{4}} \vec{u} - (\vec{u} \cdot \vec{\nabla}) \vec{u} - \vec{\nabla} p, & \operatorname{div}(\vec{u}) = 0, \\ \vec{u}(0, x) = \vec{u}_0(x), & \operatorname{div}(\vec{u}_0) = 0, \end{cases} \quad (1)$$

où nous supposons que l'on a  $\vec{u}_0 \in H^{\frac{5}{4}}(\mathbb{R}^3) = L^2(\mathbb{R}^3) \cap \dot{H}^{\frac{5}{4}}(\mathbb{R}^3)$ .

On commence par étudier la formulation intégrale du problème (1) :

$$\vec{u}(t, x) = \mathbf{p}_t * \vec{u}_0(x) - \int_0^t \mathbf{p}_{t-s} * \mathbb{P}(\operatorname{div}(\vec{u} \otimes \vec{u})) ds. \quad (2)$$

On admettra que l'on a  $\|\mathbf{p}_t\|_{L^1} < C$  et que l'on a l'estimation  $\|(-\Delta)^{\frac{s}{2}} \mathbf{p}_t\|_{L^p} \leq Ct^{-[\frac{2s+6(1-1/p)}{5}]}$ , pour  $0 \leq s$  et  $1 \leq p < +\infty$ .

1. Si  $\vec{u}_0 \in H^{\frac{5}{4}}(\mathbb{R}^3)$ , obtenir les inégalités suivantes pour  $0 < t < T$  :

$$\|\mathbf{p}_t * \vec{u}_0\|_{L_t^\infty L_x^2} \leq C \|\vec{u}_0\|_{L^2}, \quad \|\mathbf{p}_t * \vec{u}_0\|_{L_t^\infty \dot{H}_x^1} \leq C \|\vec{u}_0\|_{\dot{H}^1}, \quad \|\mathbf{p}_t * \vec{u}_0\|_{L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{5}{4}}} \leq CT^{\frac{1}{2}} \|\vec{u}_0\|_{\dot{H}^{\frac{5}{4}}}.$$

2. Montrer que l'on a le contrôle suivant dans l'espace  $L^\infty([0, T], L^2(\mathbb{R}^3))$  :

$$\left\| \int_0^t \mathbf{p}_{t-s} * \mathbb{P}(\operatorname{div}(\vec{u} \otimes \vec{u})) ds \right\|_{L_t^\infty L_x^2} \leq CT^{\frac{2}{5}} \|\vec{u}\|_{L_t^\infty L_x^2} \|\vec{u}\|_{L_t^\infty \dot{H}_x^1}.$$

3. Dans l'espace  $L^\infty([0, T], \dot{H}^1(\mathbb{R}^3))$ , obtenir l'estimation

$$\left\| \int_0^t \mathbf{p}_{t-s} * \mathbb{P}(\operatorname{div}(\vec{u} \otimes \vec{u})) ds \right\|_{L_t^\infty \dot{H}_x^1} \leq CT^{\frac{2}{5}} \|\vec{u}\|_{L_t^\infty \dot{H}_x^1} \|\vec{u}\|_{L_t^\infty \dot{H}_x^1}.$$

4. Pour  $\vec{f} : [0, +\infty[ \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  une fonction telle que  $\vec{f} \in L_t^2 L_x^2$ , démontrer l'estimation de régularité maximale suivante

$$\left\| (-\Delta)^{\frac{5}{4}} \int_0^t \mathbf{p}_{t-s} * \vec{f} ds \right\|_{L_t^2 L_x^2} \leq C \|\vec{f}\|_{L_t^2 L_x^2}.$$

En déduire le contrôle

$$\left\| \int_0^t \mathbf{p}_{t-s} * \mathbb{P}(\operatorname{div}(\vec{u} \otimes \vec{u})) ds \right\|_{L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{5}{4}}} \leq C \|\vec{u}\|_{L_t^\infty L_x^2} \|\vec{u}\|_{L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{5}{4}}}.$$

5. A l'aide des estimations précédentes, montrer que le problème intégral (2) admet un unique point fixe dans l'espace

$$L^\infty([0, T], L^2(\mathbb{R}^3)) \cap L^\infty([0, T], \dot{H}^1(\mathbb{R}^3)) \cap L^2([0, T], \dot{H}^{\frac{5}{4}}(\mathbb{R}^3)),$$

où l'on explicitera le lien entre le temps d'existence  $T > 0$  et la taille de la donnée initiale.

6. Montrer maintenant que la solution  $\vec{u}$  obtenue ci-dessus, qui vérifie la formulation intégrale (2) et qui appartient à l'espace  $L_t^\infty L_x^2 \cap L_t^\infty \dot{H}_x^1 \cap L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{5}{4}}$ , appartient également à l'espace  $L^2([0, T], \dot{H}^{\frac{9}{4}}(\mathbb{R}^3))$ . En déduire que l'on a  $p = (-\Delta)^{-1} \operatorname{div}(\operatorname{div}(\vec{u} \otimes \vec{u})) \in L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{3}{4}}$ .
7. Vérifier que  $(\vec{u} \cdot \vec{\nabla})\vec{u} \in L_t^1 L_x^2$ , en déduire que le terme  $(\vec{u} \cdot \vec{\nabla})\vec{u} \cdot \vec{u}$  est défini bien au sens des distributions. Montrer également que le terme  $\vec{\nabla} p \cdot \vec{u}$  est bien défini au sens des distributions. En utilisant la structure de l'équation (1) obtenir, pour tout  $0 < t < T$ , l'identité d'énergie suivante

$$\|\vec{u}(t, \cdot)\|_{L^2}^2 + 2 \int_0^t \|\vec{u}(s, \cdot)\|_{\dot{H}^{\frac{5}{4}}}^2 ds = \|\vec{u}_0\|_{L^2}^2.$$

8. Montrer que si  $\vec{u} \in L_t^\infty L_x^2 \cap L_t^\infty \dot{H}_x^1 \cap L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{5}{4}} \cap L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{9}{4}}$ , alors  $(-\Delta)^{\frac{5}{4}} \vec{u} \in L_t^2 \dot{H}_x^{-\frac{1}{4}}$ ,  $(\vec{u} \cdot \vec{\nabla})\vec{u} \in L_t^2 \dot{H}_x^{-\frac{1}{4}}$  et  $\vec{\nabla} p \in L_t^2 \dot{H}_x^{-\frac{1}{4}}$ . Obtenir que l'on a  $\partial_t \vec{u} \in L_t^2 \dot{H}_x^{-\frac{1}{4}}$  puis que  $\Delta \vec{u} \in L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{1}{4}}$ . En déduire que les termes  $\partial_t \vec{u} \cdot \Delta \vec{u}$ ,  $(-\Delta)^{\frac{5}{4}} \vec{u} \cdot \Delta \vec{u}$ ,  $(\vec{u} \cdot \vec{\nabla})\vec{u} \cdot \Delta \vec{u}$  et  $\vec{\nabla} p \cdot \Delta \vec{u}$  sont bien définis au sens des distributions.
9. A partir des informations de la question précédente, étudier l'évolution dans le temps de  $\|\vec{u}(t, \cdot)\|_{\dot{H}^1}$  et obtenir la majoration

$$\|\vec{u}(t, \cdot)\|_{\dot{H}^1}^2 \leq \|\vec{u}_0\|_{\dot{H}^1}^2 \exp \left( \int_0^t \|\vec{u}(s, \cdot)\|_{\dot{H}^{\frac{9}{4}}}^2 ds \right),$$

en déduire que la norme  $L_t^\infty \dot{H}_x^1$  de  $\vec{u}$  est contrôlée par les informations sur la donnée initiale  $\vec{u}_0$ .

10. Conclure que l'équation (1) admet une unique solution mild globale en temps qui est issue d'une donnée initiale quelconque.

## 2 Problème 2 (9 pt.)

On considère les équations de Navier-Stokes

$$\begin{cases} \partial_t \vec{u} = -\Delta \vec{u} - (\vec{u} \cdot \vec{\nabla})\vec{u} - \vec{\nabla} p, & \operatorname{div}(\vec{u}) = 0, \\ \vec{u}(0, x) = \vec{u}_0(x), & \operatorname{div}(\vec{u}_0) = 0, \end{cases} \quad (3)$$

où nous supposons que l'on a  $\vec{u}_0 \in \dot{H}^1(\mathbb{R}^3)$ . On sait qu'il existe  $T_0 = C_0 \|\vec{u}_0\|_{\dot{H}^1}^{-\frac{1}{4}}$  (pour une constante  $C_0 > 0$ ) et une solution  $\vec{u}$  de (3) définie sur  $[0, T_0] \times \mathbb{R}^3$  avec  $\vec{u} \in \mathcal{C}([0, T_0], \dot{H}^1(\mathbb{R}^3))$ . On note  $U(t, \xi)$  la transformée de Fourier de  $\vec{u}(t, x)$ . On veut montrer qu'il existe  $T$  assez petit tel que

$$\int |\xi|^2 \left( \sup_{0 < t < T} e^{\sqrt{t}|\xi|} |U(t, \xi)| \right)^2 d\xi < +\infty.$$

1. On note  $M(\xi)$  la matrice

$$M(\xi) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{|\xi|^2} \begin{pmatrix} \xi_1^2 & \xi_1 \xi_2 & \xi_1 \xi_3 \\ \xi_1 \xi_2 & \xi_2^2 & \xi_2 \xi_3 \\ \xi_1 \xi_3 & \xi_2 \xi_3 & \xi_3^2 \end{pmatrix}.$$

Montrer que  $\vec{u} \in \mathcal{C}([0, T], \dot{H}^1(\mathbb{R}^3))$  est solution de (3) si et seulement si sa transformée de Fourier  $U$  est solution de

$$U(t, \xi) = e^{-t|\xi|^2} U_0(\xi) - \frac{1}{(2\pi)^3} \int_0^t \int e^{-(t-s)|\xi|^2} i\xi \cdot M(\xi) U(s, \xi - \eta) \otimes U(s, \eta) d\eta ds \quad (4)$$

où  $U_0$  est la transformée de Fourier de  $\vec{u}_0$ .

2. On note  $E_T$  l'espace des champs de vecteurs  $U(t, \xi) \in \mathcal{C}([0, T], L^2(|\xi|^2 d\xi))$  tels que

$$\mathcal{M}_U(\xi) = \sup_{0 < t < T} e^{\sqrt{t}|\xi|} |U(t, \xi)| \in L^2(|\xi|^2 d\xi)$$

muni de la norme

$$\|U\|_{E_T} = \|\mathcal{M}_U\|_{L^2(|\xi|^2 d\xi)}.$$

Pour  $U$  et  $V \in E_T$ , on note

$$B(U, V)(t, \xi) = \frac{1}{(2\pi)^3} \int_0^t \int e^{-(t-s)|\xi|^2} i\xi \cdot M(\xi) U(s, \xi - \eta) \otimes V(s, \eta) d\eta ds. \quad (5)$$

Montrer que  $W = B(U, V)$  vérifie, pour une constante  $C_1$  indépendante de  $T$ ,

$$\mathcal{M}_W(\xi) \leq C_1 \frac{T^{1/4}}{|\xi|^{1/2}} \mathcal{M}_U * \mathcal{M}_V(\xi).$$

Indication : On pourra commencer par vérifier que, pour  $0 < s < t$  et  $\xi, \eta \in \mathbb{R}^3$ ,

$$\sqrt{t}|\xi| \leq \sqrt{t-s}|\xi| + \sqrt{s}|\xi - \eta| + \sqrt{s}|\eta|$$

et

$$-(t-s)|\xi|^2 \leq -\frac{1}{2}(t-s)|\xi|^2 - \sqrt{t-s}|\xi| + \frac{1}{2}.$$

3. Montrer que pour une constante  $C_2$  on a

$$\| |\xi|^{1/2} (\mathcal{M}_U * \mathcal{M}_V) \|_2 \leq C_2 \| |\xi| \mathcal{M}_U \|_2 \| |\xi| \mathcal{M}_V \|_2$$

(on pourra par exemple utiliser les lois de produits dans les espaces de Sobolev) et en conclure que

$$\|B(U, V)\|_{E_T} \leq C_1 C_2 T^{1/4} \|U\|_{E_T} \|V\|_{E_T}.$$

4. Montrer que

$$\|e^{-t|\xi|^2} U_0(\xi)\|_{E_T} \leq \sqrt{e} \|U_0\|_{L^2(|\xi|^2 d\xi)}.$$

5. Montrer qu'il existe des constantes  $C_3, C_4 > 0$  telles que, pour  $T = C_3 \|\vec{u}_0\|_{\dot{H}^1}^{-\frac{1}{4}}$ , le problème de Cauchy (3) a une solution  $\vec{u} \in \mathcal{C}([0, T], \dot{H}^1(\mathbb{R}^3))$  dont la transformée de Fourier  $U(t, \xi)$  vérifie

$$\int |\xi|^2 \left( \sup_{0 < t < T} e^{\sqrt{t}|\xi|} |U(t, \xi)| \right)^2 d\xi \leq C_4^2 \|\vec{u}_0\|_{\dot{H}^1}^2.$$

6. Montrer que pour tout  $t \in ]0, T]$  et tout  $\alpha \in \mathbb{N}^3$ , on a  $\partial_x^\alpha \vec{u}(t, x) \in \dot{H}^1$  et, pour une constante  $C_5$  (qui ne dépend ni de  $t$  ni de  $\alpha$ ), on a

$$\|\partial_x^\alpha \vec{u}(t, \cdot)\|_{\dot{H}^1} \leq C_5 |\alpha|! t^{-\frac{|\alpha|}{2}} \|\vec{u}_0\|_{\dot{H}^1}.$$