

Équations de Navier–Stokes

(M2-AMS 2023-2024).

Examen de février 2024.

1 Problème 1 (15 pt.)

L'objectif de cet exercice est de montrer que si l'on considère un opérateur qui possède un effet suffisamment régularisant, alors à partir de données initiales grandes et régulières, on peut obtenir des solutions globales et uniques pour des équations de type Navier-Stokes. Plus précisément, nous allons remplacer l'opérateur Laplacien usuel Δ par l'opérateur $(-\Delta)^{\frac{5}{4}}$ et nous considérons le système suivant sur l'espace $[0, +\infty[\times \mathbb{R}^3$ tout entier :

$$\begin{cases} \partial_t \vec{u} = -(-\Delta)^{\frac{5}{4}} \vec{u} - (\vec{u} \cdot \vec{\nabla}) \vec{u} - \vec{\nabla} p, & \operatorname{div}(\vec{u}) = 0, \\ \vec{u}(0, x) = \vec{u}_0(x), & \operatorname{div}(\vec{u}_0) = 0, \end{cases} \quad (1)$$

où nous supposerons que l'on a $\vec{u}_0 \in H^{\frac{5}{4}}(\mathbb{R}^3) = L^2(\mathbb{R}^3) \cap \dot{H}^{\frac{5}{4}}(\mathbb{R}^3)$.

On commence par étudier la formulation intégrale du problème (1) :

$$\vec{u}(t, x) = \mathfrak{p}_t * \vec{u}_0(x) - \int_0^t \mathfrak{p}_{t-s} * \mathbb{P}(\operatorname{div}(\vec{u} \otimes \vec{u})) ds. \quad (2)$$

On admettra que l'on a $\|\mathfrak{p}_t\|_{L^1} < C$ et que l'on a l'estimation $\|(-\Delta)^{\frac{s}{2}} \mathfrak{p}_t\|_{L^p} \leq C t^{-[\frac{2s+6(1-1/p)}{5}]}$, pour $0 \leq s$ et $1 \leq p < +\infty$.

1. Si $\vec{u}_0 \in H^{\frac{5}{4}}(\mathbb{R}^3)$, obtenir les inégalités suivantes pour $0 < t < T$:

$$\|\mathfrak{p}_t * \vec{u}_0\|_{L_t^\infty L_x^2} \leq C \|\vec{u}_0\|_{L^2}, \quad \|\mathfrak{p}_t * \vec{u}_0\|_{L_t^\infty \dot{H}_x^1} \leq C \|\vec{u}_0\|_{\dot{H}^1}, \quad \|\mathfrak{p}_t * \vec{u}_0\|_{L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{5}{4}}} \leq C T^{\frac{1}{2}} \|\vec{u}_0\|_{\dot{H}^{\frac{5}{4}}}.$$

2. Montrer que l'on a le contrôle suivant dans l'espace $L^\infty([0, T], L^2(\mathbb{R}^3))$:

$$\left\| \int_0^t \mathfrak{p}_{t-s} * \mathbb{P}(\operatorname{div}(\vec{u} \otimes \vec{u})) ds \right\|_{L_t^\infty L_x^2} \leq C T^{\frac{2}{5}} \|\vec{u}\|_{L_t^\infty L_x^2} \|\vec{u}\|_{L_t^\infty \dot{H}_x^1}.$$

3. Dans l'espace $L^\infty([0, T], \dot{H}^1(\mathbb{R}^3))$, obtenir l'estimation

$$\left\| \int_0^t \mathfrak{p}_{t-s} * \mathbb{P}(\operatorname{div}(\vec{u} \otimes \vec{u})) ds \right\|_{L_t^\infty \dot{H}_x^1} \leq C T^{\frac{2}{5}} \|\vec{u}\|_{L_t^\infty \dot{H}_x^1} \|\vec{u}\|_{L_t^\infty \dot{H}_x^1}.$$

4. Pour $\vec{f} : [0, +\infty[\times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ une fonction telle que $\vec{f} \in L_t^2 L_x^2$, démontrer l'estimation de régularité maximale suivante

$$\left\| (-\Delta)^{\frac{5}{4}} \int_0^t \mathfrak{p}_{t-s} * \vec{f} ds \right\|_{L_t^2 L_x^2} \leq C \|\vec{f}\|_{L_t^2 L_x^2}.$$

En déduire le contrôle

$$\left\| \int_0^t \mathfrak{p}_{t-s} * \mathbb{P}(\operatorname{div}(\vec{u} \otimes \vec{u})) ds \right\|_{L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{5}{4}}} \leq C \|\vec{u}\|_{L_t^\infty L_x^2} \|\vec{u}\|_{L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{5}{4}}}.$$

5. A l'aide des estimations précédentes, montrer que le problème intégral (2) admet un unique point fixe dans l'espace

$$L^\infty([0, T], L^2(\mathbb{R}^3)) \cap L^\infty([0, T], \dot{H}^1(\mathbb{R}^3)) \cap L^2([0, T], \dot{H}^{\frac{5}{4}}(\mathbb{R}^3)),$$

où l'on explicitera le lien entre le temps d'existence $T > 0$ et la taille de la donnée initiale.

6. Montrer maintenant que la solution \vec{u} obtenue ci-dessus, qui vérifie la formulation intégrale (2) et qui appartient à l'espace $L_t^\infty L_x^2 \cap L_t^\infty \dot{H}_x^1 \cap L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{5}{4}}$, appartient également à l'espace $L^2([0, T], \dot{H}^{\frac{9}{4}}(\mathbb{R}^3))$. En déduire que l'on a $p = (-\Delta)^{-1} \operatorname{div}(\operatorname{div}(\vec{u} \otimes \vec{u})) \in L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{3}{4}}$.

7. Vérifier que $(\vec{u} \cdot \vec{\nabla})\vec{u} \in L_t^1 L_x^2$, en déduire que le terme $(\vec{u} \cdot \vec{\nabla})\vec{u} \cdot \vec{u}$ est défini bien au sens des distributions. Montrer également que le terme $\vec{\nabla}p \cdot \vec{u}$ est bien défini au sens des distributions. En utilisant la structure de l'équation (1) obtenir, pour tout $0 < t < T$, l'identité d'énergie suivante

$$\|\vec{u}(t, \cdot)\|_{L^2}^2 + 2 \int_0^t \|\vec{u}(s, \cdot)\|_{\dot{H}^{\frac{9}{4}}}^2 ds = \|\vec{u}_0\|_{L^2}^2.$$

8. Montrer que si $\vec{u} \in L_t^\infty L_x^2 \cap L_t^\infty \dot{H}_x^1 \cap L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{5}{4}} \cap L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{9}{4}}$, alors $(-\Delta)^{\frac{5}{4}}\vec{u} \in L_t^2 \dot{H}_x^{-\frac{1}{4}}$, $(\vec{u} \cdot \vec{\nabla})\vec{u} \in L_t^2 \dot{H}_x^{-\frac{1}{4}}$ et $\vec{\nabla}p \in L_t^2 \dot{H}_x^{-\frac{1}{4}}$. Obtenir que l'on a $\partial_t \vec{u} \in L_t^2 \dot{H}_x^{-\frac{1}{4}}$ puis que $\Delta \vec{u} \in L_t^2 \dot{H}_x^{\frac{1}{4}}$. En déduire que les termes $\partial_t \vec{u} \cdot \Delta \vec{u}$, $(-\Delta)^{\frac{5}{4}}\vec{u} \cdot \Delta \vec{u}$, $(\vec{u} \cdot \vec{\nabla})\vec{u} \cdot \Delta \vec{u}$ et $\vec{\nabla}p \cdot \Delta \vec{u}$ sont bien définis au sens des distributions.

9. A partir des informations de la question précédente, étudier l'évolution dans le temps de $\|\vec{u}(t, \cdot)\|_{\dot{H}^1}$ et obtenir la majoration

$$\|\vec{u}(t, \cdot)\|_{\dot{H}^1}^2 \leq \|\vec{u}_0\|_{\dot{H}^1}^2 \exp\left(\int_0^t \|\vec{u}(s, \cdot)\|_{\dot{H}^{\frac{9}{4}}}^2 ds\right),$$

en déduire que la norme $L_t^\infty \dot{H}_x^1$ de \vec{u} est contrôlée par les informations sur la donnée initiale \vec{u}_0 .

10. Conclure que l'équation (1) admet une unique solution mild globale en temps qui est issue d'une donnée initiale quelconque.

2 Problème 2 (9 pt.)

On considère les équations de Navier-Stokes

$$\begin{cases} \partial_t \vec{u} = -\Delta \vec{u} - (\vec{u} \cdot \vec{\nabla})\vec{u} - \vec{\nabla}p, & \operatorname{div}(\vec{u}) = 0, \\ \vec{u}(0, x) = \vec{u}_0(x), & \operatorname{div}(\vec{u}_0) = 0, \end{cases} \quad (3)$$

où nous supposerons que l'on a $\vec{u}_0 \in \dot{H}^1(\mathbb{R}^3)$. On sait qu'il existe $T_0 = C_0 \|\vec{u}_0\|_{\dot{H}^1}^{-\frac{1}{4}}$ (pour une constante $C_0 > 0$) et une solution \vec{u} de (3) définie sur $[0, T_0] \times \mathbb{R}^3$ avec $\vec{u} \in \mathcal{C}([0, T_0], \dot{H}^1(\mathbb{R}^3))$. On note $U(t, \xi)$ la transformée de Fourier de $\vec{u}(t, x)$. On veut montrer qu'il existe T assez petit tel que

$$\int |\xi|^2 \left(\sup_{0 < t < T} e^{\sqrt{t}|\xi|} |U(t, \xi)| \right)^2 d\xi < +\infty.$$

1. On note $M(\xi)$ la matrice

$$M(\xi) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{|\xi|^2} \begin{pmatrix} \xi_1^2 & \xi_1 \xi_2 & \xi_1 \xi_3 \\ \xi_1 \xi_2 & \xi_2^2 & \xi_2 \xi_3 \\ \xi_1 \xi_3 & \xi_2 \xi_3 & \xi_3^2 \end{pmatrix}.$$

Montrer que $\vec{u} \in \mathcal{C}([0, T], \dot{H}^1(\mathbb{R}^3))$ est solution de (3) si et seulement si sa transformée de Fourier U est solution de

$$U(t, \xi) = e^{-t|\xi|^2} U_0(\xi) - \frac{1}{(2\pi)^3} \int_0^t \int e^{-(t-s)|\xi|^2} i\xi \cdot M(\xi) U(s, \xi - \eta) \otimes U(s, \eta) d\eta ds \quad (4)$$

où U_0 est la transformée de Fourier de \vec{u}_0 .

2. On note E_T l'espace des champs de vecteurs $U(t, \xi) \in \mathcal{C}([0, T], L^2(|\xi|^2 d\xi))$ tels que

$$\mathcal{M}_U(\xi) = \sup_{0 < t < T} e^{\sqrt{t}|\xi|} |U(t, \xi)| \in L^2(|\xi|^2 d\xi)$$

muni de la norme

$$\|U\|_{E_T} = \|\mathcal{M}_U\|_{L^2(|\xi|^2 d\xi)}.$$

Pour U et $V \in E_T$, on note

$$B(U, V)(t, \xi) = \frac{1}{(2\pi)^3} \int_0^t \int e^{-(t-s)|\xi|^2} i\xi \cdot M(\xi) U(s, \xi - \eta) \otimes V(s, \eta) d\eta ds. \quad (5)$$

Montrer que $W = B(U, V)$ vérifie, pour une constante C_1 indépendante de T ,

$$\mathcal{M}_W(\xi) \leq C_1 \frac{T^{1/4}}{|\xi|^{1/2}} \mathcal{M}_U * \mathcal{M}_V(\xi).$$

Indication : On pourra commencer par vérifier que, pour $0 < s < t$ et $\xi, \eta \in \mathbb{R}^3$,

$$\sqrt{t}|\xi| \leq \sqrt{t-s}|\xi| + \sqrt{s}|\xi - \eta| + \sqrt{s}|\eta|$$

et

$$-(t-s)|\xi|^2 \leq -\frac{1}{2}(t-s)|\xi|^2 - \sqrt{t-s}|\xi| + \frac{1}{2}.$$

3. Montrer que pour une constante C_2 on a

$$\||\xi|^{1/2}(\mathcal{M}_U * \mathcal{M}_V)\|_2 \leq C_2 \||\xi|\mathcal{M}_U\|_2 \||\xi|\mathcal{M}_V\|_2$$

(on pourra par exemple utiliser les lois de produits dans les espaces de Sobolev) et en conclure que

$$\|B(U, V)\|_{E_T} \leq C_1 C_2 T^{1/4} \|U\|_{E_T} \|V\|_{E_T}.$$

4. Montrer que

$$\|e^{-t|\xi|^2} U_0(\xi)\|_{E_T} \leq \sqrt{e} \|U_0\|_{L^2(|\xi|^2 d\xi)}.$$

5. Montrer qu'il existe des constantes $C_3, C_4 > 0$ telles que, pour $T = C_3 \|\vec{u}_0\|_{\dot{H}^1}^{-\frac{1}{4}}$, le problème de Cauchy (3) a une solution $\vec{u} \in \mathcal{C}([0, T], \dot{H}^1(\mathbb{R}^3))$ dont la transformée de Fourier $U(t, \xi)$ vérifie

$$\int |\xi|^2 \left(\sup_{0 < t < T} e^{\sqrt{t}|\xi|} |U(t, \xi)| \right)^2 d\xi \leq C_4^2 \|\vec{u}_0\|_{\dot{H}^1}^2.$$

6. Montrer que pour tout $t \in]0, T]$ et tout $\alpha \in \mathbb{N}^3$, on a $\partial_x^\alpha \vec{u}(t, x) \in \dot{H}^1$ et, pour une constante C_5 (qui ne dépend ni de t ni de α), on a

$$\|\partial_x^\alpha \vec{u}(t, .)\|_{\dot{H}^1} \leq C_5 |\alpha|! t^{-\frac{|\alpha|}{2}} \|\vec{u}_0\|_{\dot{H}^1}.$$