

Université d'Évry Val d'Essonne 2015-2016  
M63 Algèbres Linéaire, Bilinéaire et Géométrie  
**Feuille 1 — Révisions d'algèbre linéaire**

**Exercice 1.** 1. Dites quelles matrices sont diagonalisables parmi :

$$\begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 2 & -2 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -2 & 2 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

2. Pour quelle(s) valeur(s) de  $t \in \mathbf{R}$  la matrice  $\begin{pmatrix} -1 & t \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$  est-elle diagonalisable sur  $\mathbf{R}$  ?  
Pour lesquelles est-elle diagonalisable sur  $\mathbf{C}$  ?

**Exercice 2.** Soient les matrices  $A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 3 & -2 & 0 \\ -2 & 2 & 1 \end{pmatrix}$  et  $B = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ -2 & 4 & -1 \\ -2 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ .

Pour chacune de ces matrices

1. La diagonaliser (si cela est possible).
2. Ecrire la matrice de passage  $P$  de la base canonique à la base de diagonalisation choisie.
3. Vérifier la relation entre la matrice d'origine,  $P$  et la matrice diagonale trouvée.
4. *Application* : Résoudre l'équation différentielle  $\frac{d}{dt}X = BX$  pour  $t \in \mathbf{R}$  avec la

condition initiale  $X(0) = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

**Exercice 3.** Soit la matrice  $M = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -4 & -1 & 0 \\ 4 & 8 & -2 \end{pmatrix}$ .

1. Réduire  $M$  sur  $\mathbf{C}$ .
2. Calculer  $M^n$  pour  $n \in \mathbf{N}$ .

**Exercice 4.** Déterminer le polynôme caractéristique de la matrice  $M = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 1 \\ 3 & -3 & 1 \\ -1 & 2 & 0 \end{pmatrix}$ .

A l'aide du théorème de Cayley-Hamilton, trouver son inverse, s'il existe.

**Exercice 5.** On considère  $E = \mathbf{R}_3[X]$ , muni de l'opération de dérivation  $D: P \mapsto P'$ .

1. Vérifier que  $D$  est linéaire, calculer son noyau et son image.
2. Énoncer le théorème du rang et le vérifier sur cet exemple.

3. Écrire la matrice  $M$  de  $D$  dans la base  $(1, X, X^2, X^3)$  (appelée *base canonique*).
4. On considère  $D^2: E \rightarrow E$ ,  $P \mapsto P''$ ; trouver sa matrice dans la même base par deux méthodes différentes.
5. Donner *sans calculs* la valeur de  $M^4$ .

**Exercice 6.** Déterminer la réduite de Jordan de la matrice

$$M = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -1 & -2 \\ 3 & 4 & -1 & -3 \\ 3 & -2 & -1 & 0 \\ 6 & 8 & -2 & -6 \end{pmatrix}.$$

**Exercice 7.** On considère l'application  $f: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}$  définie par  $f(x, y, z) = x + 3y + 5z$ .

1. Justifier brièvement que  $f$  est linéaire.
2. Montrer que  $f$  est surjective et en déduire la dimension de son noyau.
3. Donner une base de  $\ker f$ .
4. Donner la matrice de  $f$  dans les bases canoniques.

**Exercice 8.** Dans  $M_2(\mathbf{C})$ , on considère les matrices  $E_{11} = 1000$ ,  $E_{12} = 0100$ ,  $E_{21} = 0010$ ,  $E_{22} = 0001$ . Par ailleurs, on pose  $A = 2513$  et on considère l'application  $f: M_2(\mathbf{C}) \rightarrow M_2(\mathbf{C})$  définie par  $f(M) = AM$ .

1. Montrer que  $(E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22})$  est une base de  $M_2(\mathbf{C})$ .
2. Montrer que  $f$  est linéaire et calculer sa matrice dans cette base.
3. Montrer que  $f$  est un automorphisme en calculant son inverse.

**Exercice 9.** À l'aide des opérations élémentaires sur les lignes et/ou les colonnes, déterminer le rang des matrices suivantes et donner leur déterminant ainsi que leur inverse éventuel.

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 3 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ -3 & 3 & 0 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 2 & 6 & 12 & 20 \\ 0 & 2 & 6 & 12 \\ 0 & 0 & 2 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 \\ 1 & 2 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & -2 \\ 2 & -4 & 6 & 5 \end{pmatrix}$$

**Exercice 10.** Diagonaliser la matrice suivante après avoir calculé son rang.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & \dots & 1 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$