

Université d'Évry Val d'Essonne 2015-2016
M63 Algèbres Linéaire, Bilinéaire et Géométrie

Feuille 5 — Formes quadratiques

Exercice 1. Soit $q: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}$ la forme quadratique définie par

$$q(x) = x^2 + 3y^2 + 4z^2 - 2xy + 2xz - 6yz.$$

1. Décomposez q en somme de carrés de formes linéaires indépendantes.
2. Montrez que si $u \neq 0$, alors $q(u) > 0$.
3. Soit A la matrice de q dans la base canonique de \mathbf{R}^3 . Montrez qu'il existe $P \in \text{GL}_3(\mathbf{R})$ telle que $A = {}^t P P$.

Exercice 2. Soit q la forme quadratique définie sur \mathbf{R}^3 par

$$q(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - xy - yz - zx \text{ pour tout } (x, y, z) \in \mathbf{R}^3.$$

1. Donner la matrice de q dans la base canonique.
2. Montrer que q est une forme quadratique dégénérée et trouver une base du noyau de q . Quel est son cône isotrope ?
3. Trouver une base orthogonale pour q . Quelle est sa matrice dans cette base ?

Exercice 3. Soit $a \in \mathbf{R}$, et soit q_a la forme quadratique définie sur \mathbf{R}^3 par

$$q_a(x) = x^2 + (1+a)y^2 + (1+a+a^2)z^2 + 2xy - 2ayz.$$

1. Donner la matrice A de q_a dans la base canonique de \mathbf{R}^3 .
2. Calculer le déterminant de A . Pour quelles valeurs de a , la forme q est-elle non-dégénérée ?
3. Réduire q et donner son rang et sa signature en fonction de a .
4. En déduire une matrice inversible P telle que $D = {}^t P A P$ soit diagonale.

Exercice 4. Soit q la forme quadratique définie sur \mathbf{R}^3 par

$$q(x) = x^2 + 2y^2 + 2xy - 2xz - yz.$$

1. Montrer qu'il existe des sous-espaces vectoriels F et G de \mathbf{R}^3 tels que $q|_F$ soit définie positive, $q|_G$ soit définie négative, et $\mathbf{R}^3 = F \oplus G$.
2. Trouver une base d'un tel F et d'un tel G .
3. Soit b la forme bilinéaire associée à q , et soit ℓ la forme linéaire sur \mathbf{R}^3 définie par $\ell(x, y, z) = x + y + z$. Montrer qu'il existe un unique $v \in \mathbf{R}^3$ tel que $\ell(u) = b(u, v)$ pour tout $u \in \mathbf{R}^3$. Déterminer v .

Exercice 5. Soit $E = \mathbf{R}^3$ muni de la base canonique \mathcal{C} et du produit scalaire euclidien $\langle x, y \rangle = x_1y_1 + x_2y_2 + x_3y_3$.

1. Soit f l'endomorphisme de matrice dans \mathcal{C}

$$H = \begin{pmatrix} 0 & 1/2 & 1/2 \\ 1/2 & 0 & 1/2 \\ 1/2 & 1/2 & 0 \end{pmatrix}.$$

Déterminer une base orthonormée \mathcal{B} de vecteurs propres de f , et donner la matrice H' de f dans \mathcal{B} .

2. Soit $\Sigma \subset E$ la surface d'équation

$$x_1x_2 + x_2x_3 + x_3x_1 = -3\alpha^2 \text{ dans le repère } R = (O; \mathcal{C}).$$

Trouver une équation de Σ dans le repère $R' = (O; \mathcal{B})$.

3. En déduire la nature de l'intersection C de Σ et du plan d'équation $x_1 + x_2 + x_3 = 0$.